



C1	C2	C3	Funktion ER 1400
0	0	0	Stand by - Der noch vorhandene Inhalt der Daten- u. Adress-Register bleibt unverändert erhalten. Die Ein/Ausgangsstufe geht in den „Floating-Zustand“.
0	1	1	Annehmen der Adresse - Die an der Ein/Ausgangsstufe anstehenden Bits werden mit jedem Taktimpuls in die Adress-Register übernommen. Adressiert wird mit zwei aufeinander folgende Eins aus Zehn-Dekoder.
1	0	0	Lesen - Das adressierte 14 Bit-Datenwort wird aus dem Speicher in das Datenregister übernommen.
1	0	1	Schiebe Daten aus - Die Ein/Ausgangsstufe ist vorbereitet. Der Inhalt des Daten-Registers wird bitweise mit jedem Taktimpuls seriell ausgelesen.
0	1	0	Löschen - Der Inhalt der adressierten Speicherreihe wird zu „0“ gelöscht.
1	1	1	Annehmen der Daten - Das Daten-Register übernimmt die seriellen Daten der Ein/Ausgangsstufe. Der Adress-Register Inhalt bleibt derselbe.
1	1	0	Schreiben - Das Bit-Wort aus dem Daten-Register wird in die adressierte Speicherreihe übernommen.
0	0	1	Wird nicht gebraucht.